Laboratoire d'Informatique de Robotique et de Microélectronique de Montpellier
LIRMM

UNIVERSITÉ MONTPELLIER 2 SCIENCES ET TECHNIQUES

cnrs

cptest4choco : test et mise au point des modèles à contraintes

Nadjib Lazaar*, Arnaud Gotlieb, Yahia Lebbah

*CNRS-LIRMM -- lazaar@lirmm.fr

12 Juin 2013

afpc jfpc 2013

Langages de Modélisation en PPC

- conçus avec un haut niveau d'abstraction permettant une grande expressivité (OPL, COMET, ZINC, CHOCO...)
- proposent des solutions robustes à des problèmes réels.
- sont utilisés dans des applications critiques

Langages de Modélisation en PPC

- conçus avec un haut niveau d'abstraction permettant une grande expressivité (OPL, COMET, ZINC, CHOCO...)
- proposent des solutions robustes à des problèmes réels.
- sont utilisés dans des applications critiques

Planication des tâches de production
(Sanlaville, ROADEF05)

Langages de Modélisation en PPC

- conçus avec un haut niveau d'abstraction permettant une grande expressivité (OPL, COMET, ZINC, CHOCO...)
- proposent des solutions robustes à des problèmes réels.
- sont utilisés dans des applications critiques

Planication des tâches de production
(Sanlaville, ROADEF05)

Systèmes de recommendation
(McSherry & Aha, IJCAI07;
Felfernig & Burke, ICEC08)
Enchères en ligne
(Lozano et al., CP10)
e-Portfeuille
(Flener et al., Constraints07)

Langages de Modélisation en PPC

- conçus avec un haut niveau d'abstraction permettant une grande expressivité (OPL, COMET, ZINC, CHOCO...)
- proposent des solutions robustes à des problèmes réels.
- sont utilisés dans des applications critiques

Planication des tâches de production
(Sanlaville, ROADEF05)

Systèmes de recommendation
(McSherry & Aha, IJCAI07;
Felfernig & Burke, ICEC08)
Enchères en ligne
(Lozano et al., CP10)
e-Portfeuille
(Flener et al., Constraints07)

Trafic aérien
(Flener et al., JATM07)
Trafic ferroviaire
(Chiu et al., Constraints02;
Rodriguez & Kermad, Comprail98)

Langages de Modélisation en PPC

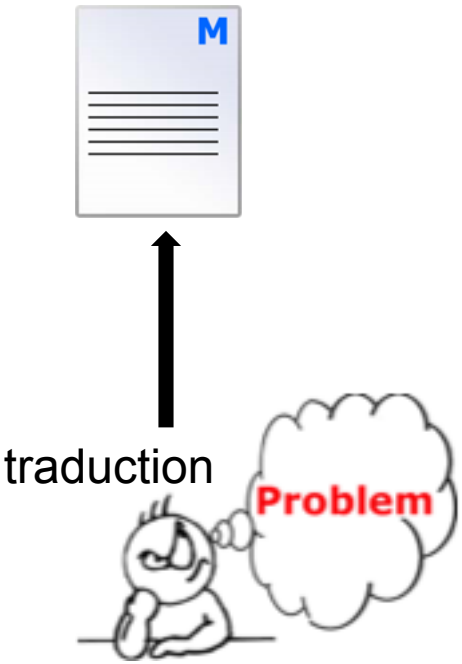
- conçus avec un haut niveau d'abstraction permettant une grande expressivité (OPL, COMET, ZINC, CHOCO...)
- proposent des solutions robustes à des problèmes réels.
- sont utilisés dans des applications critiques



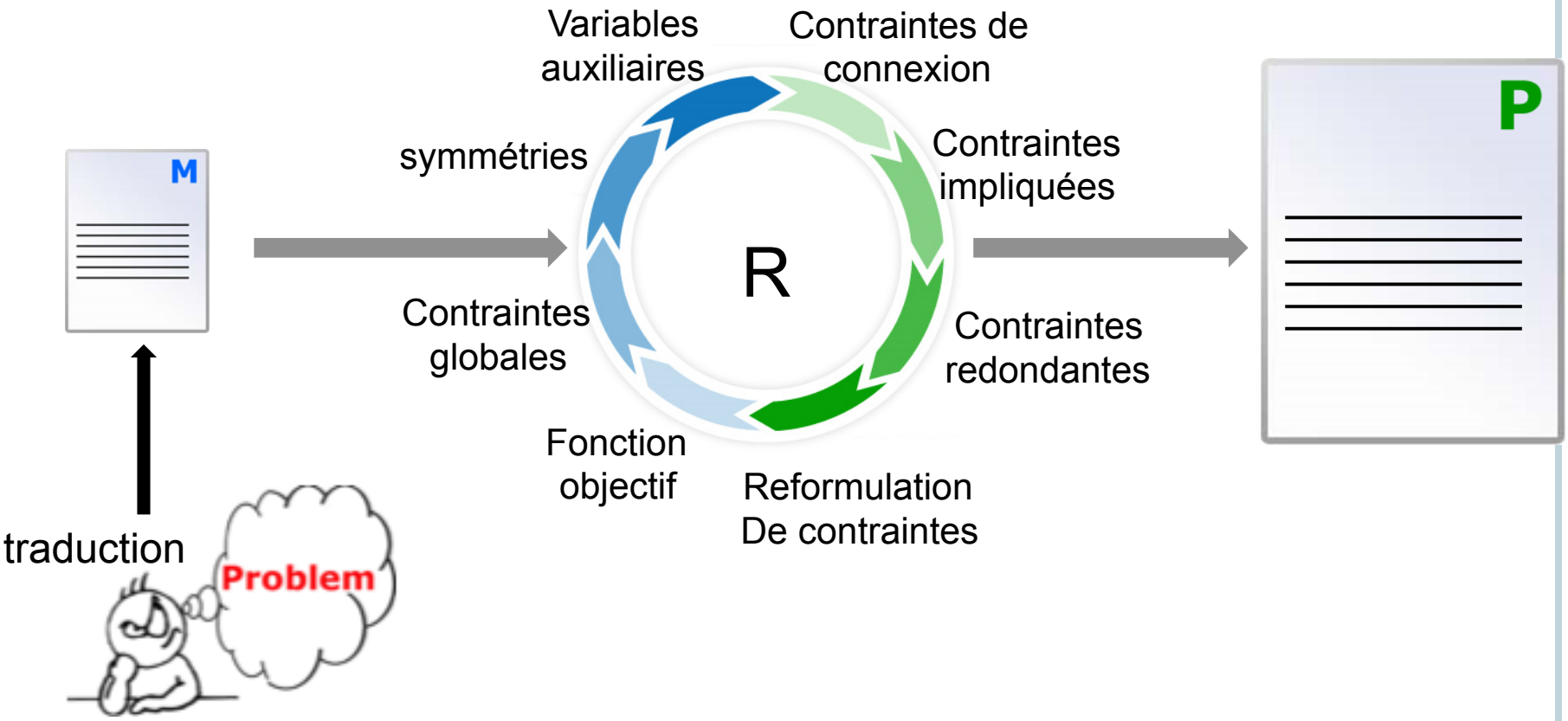
Le besoin,

- Test: détection de faute
- Localisation: explication de faute
- Correction: reformulation de contraintes

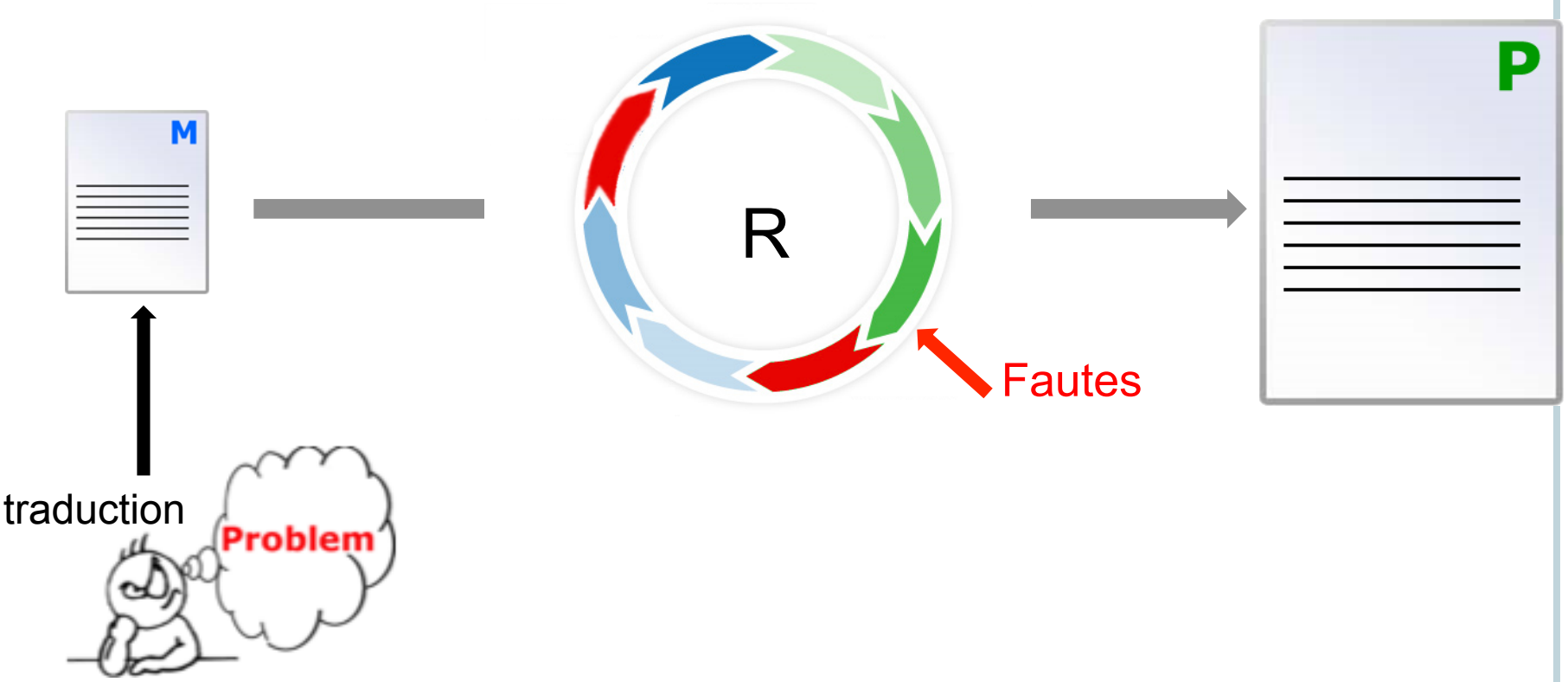
RAFFINEMENT EN PPC



RAFFINEMENT EN PPC

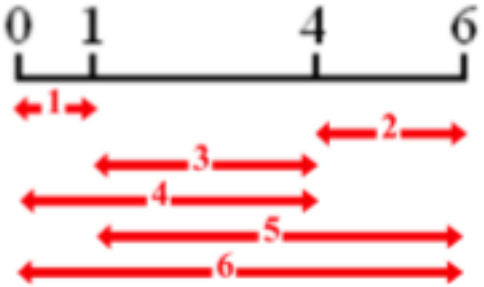


RAFFINEMENT EN PPC



Exemple : Règles de Golomb

- Une règle de Golomb est définie comme un ensemble de m entiers $0 = x_1 < x_2 < \ldots < x_m$ tel que les $m(m-1)/2$ distances $\{x_j - x_i \mid i < j\}$, sont différentes. Une telle règle d'ordre m est dite de longueur x_m. L'objectif est de trouver une règle de longueur minimale.



EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                               Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));
4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));
5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));
6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));
7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M ?

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                               Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));
4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));
5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));
6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));
7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M ?

m=8

X= [0 1 3 6 10 26 27 28]

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                               Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));
4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));
5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));
6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));
7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M ?

m=8

X= [0 1 3 6 10 26 27 28]

1 1

Faute détectée dans P!

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                               Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));
4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));
5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));
6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));
7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
                      distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                               Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));
4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));
5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));
6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));
7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

b)-Où est la faute

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M ?

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                               Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));

4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));

5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));

6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));

7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                      Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                                 distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

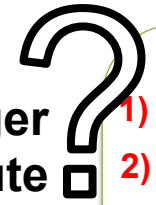
b)-Où est la faute ?

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M 

c)-Comment corriger auto. la faute 

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                              Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));

4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));

5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));

6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));

7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                    Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                               distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

b)-Où est la faute

EXEMPLE : RÈGLES DE GOLOMB

M

```
1) M0.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) M0.addConstraint(Choco.neq(Choco.minus(marks[j],marks[i]),
                              Choco.minus(marks[l],marks[k])));
```

a)- P est il conforme à M ?

c)-Comment corriger auto. la faute ?

Processus de correction

Contraintes Correctrices

P

```
1) CPUT.addConstraint(Choco.lt(marks[i], marks[i+1]));
2) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                              Choco.minus(marks[j-1],marks[i-1])));
3) CPUT.addConstraint(Choco.geq(marks[m-1], m*(m-1)/2));

4) CPUT.addConstraint(Choco.leq(marks[1], Choco.minus(marks[m-1], marks[m-2])));

5) CPUT.addConstraint(Choco.allDifferent(distance));

6) CPUT.addConstraint(Choco.eq(marks[0], 0));

7) CPUT.addConstraint(Choco.eq(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (j-i))],
                    Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                               distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
8) CPUT.addConstraint(Choco.eq(
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (l-i))],
          distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-l+1)*(m-l) / 2) + (j-l))]),
          Choco.plus(distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-i+1)*(m-i) / 2) + (k-i))],
                     distance[((m*(m-1) / 2) - ((m-k+1)*(m-k) / 2) + (j-k))])));
```

b)-Où est la faute

Relation de Conformité

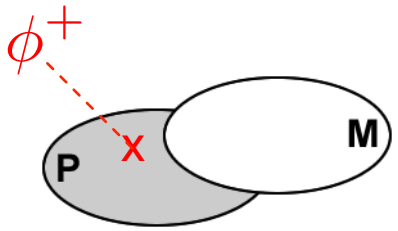
Relation de Conformité

$$\text{CPUT } conf \text{ MO} \Leftrightarrow sol(\text{CPUT}) \neq \emptyset \ \wedge \ sol(\text{CPUT}) \subseteq sol(\text{MO})$$

Modèle de Faute

- Faute positive

$$\phi^{+} \triangleq sol(\text{CPUT}) \backslash sol(\text{MO}) \neq \emptyset$$



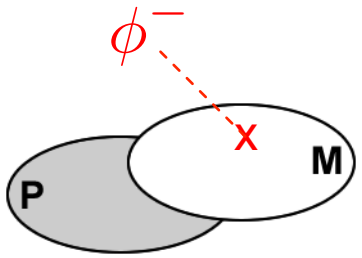
Modèle de Faute

- Faute positive

$$\phi^{+} \triangleq sol(\text{CPUT}) \backslash sol(\text{MO}) \neq \emptyset$$

- Faute négative

$$\phi^{-} \triangleq sol(\text{MO}) \backslash sol(\text{CPUT}) \neq \emptyset$$



Modèle de Faute

- Faute positive

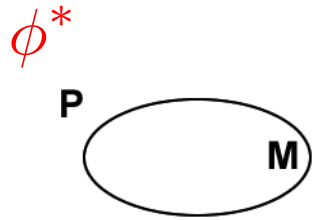
$$\phi^{+} \triangleq sol(\mathrm{CPUT}) \backslash sol(\mathrm{MO}) \neq \emptyset$$

- Faute négative

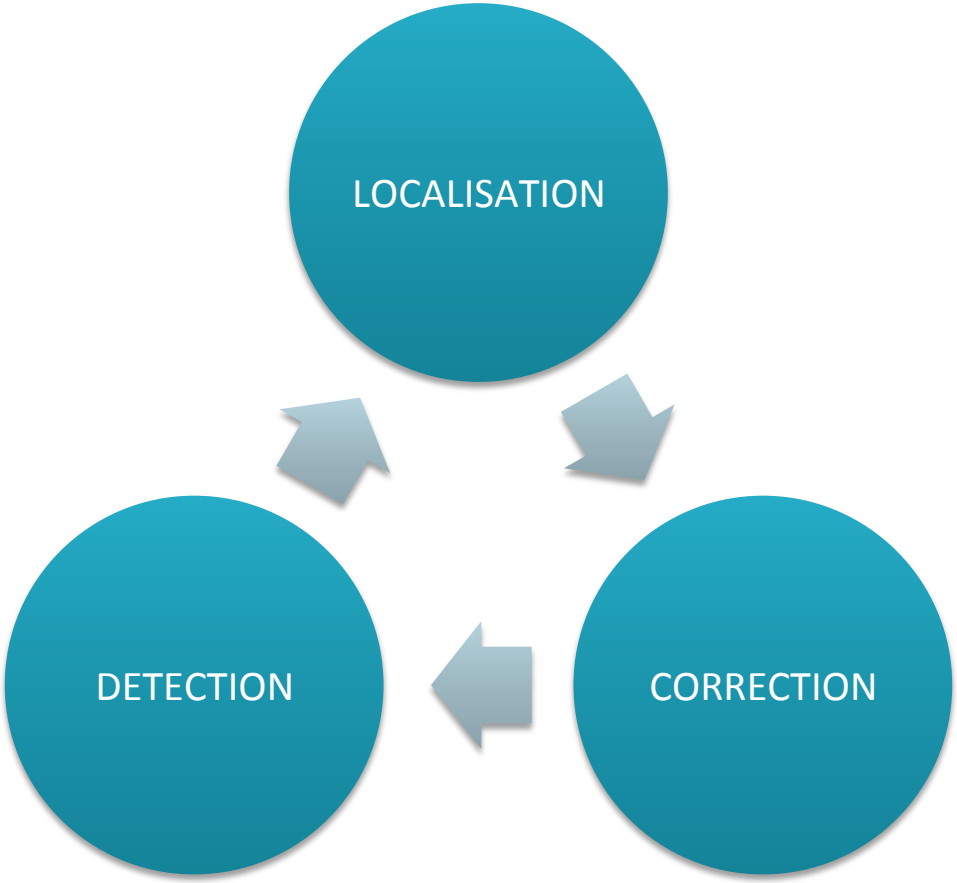
$$\phi^{-} \triangleq sol(\mathrm{MO}) \backslash sol(\mathrm{CPUT}) \neq \emptyset$$

- Faute zéro

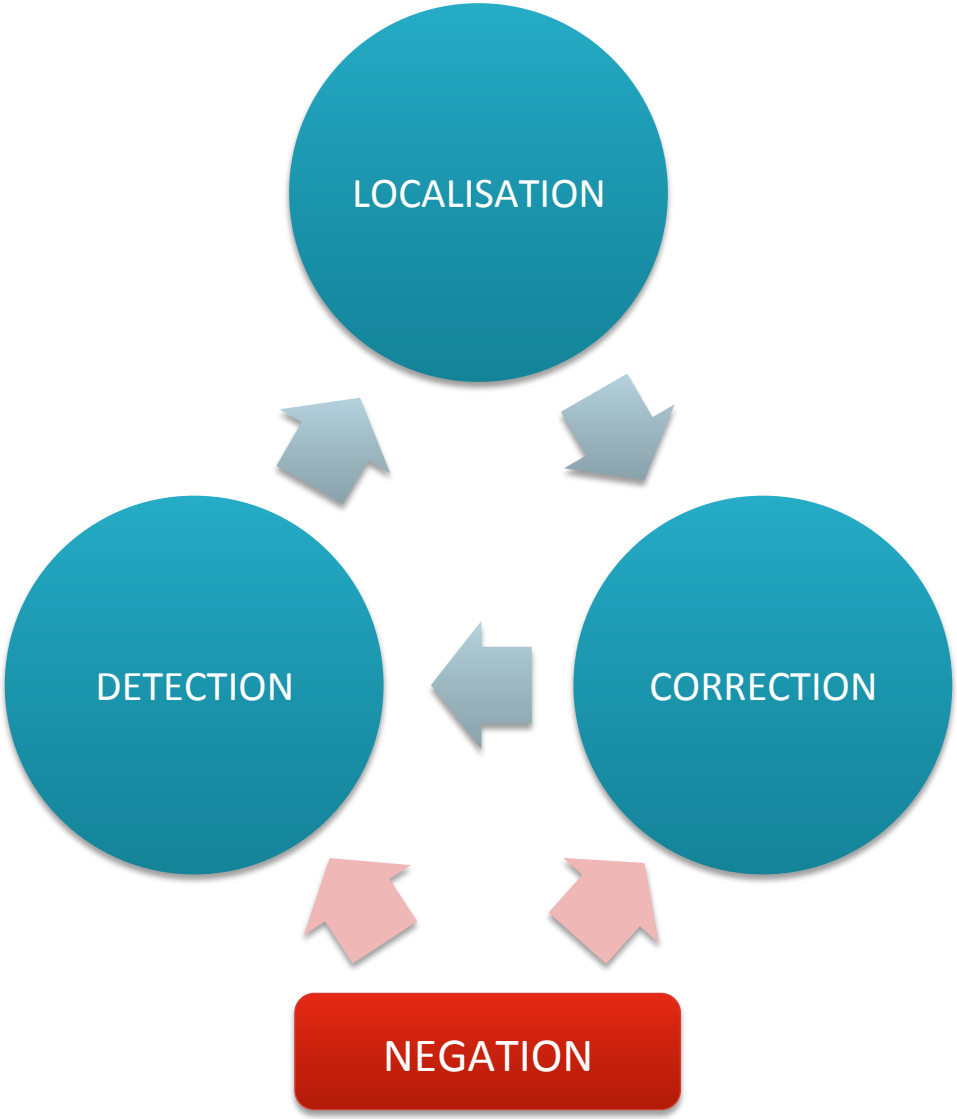
$$\phi^{*} \triangleq sol(\mathrm{CPUT}) = \emptyset$$



CPTEST4CHOCO : LES PAQUETAGES



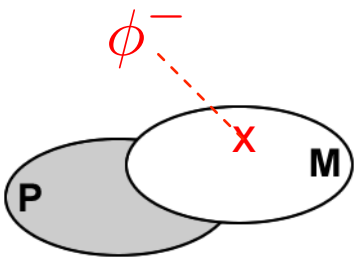
CPTEST4CHOCO : LES PAQUETAGES

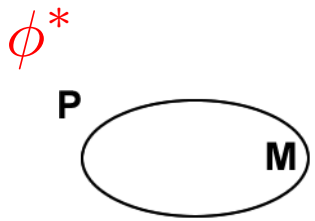


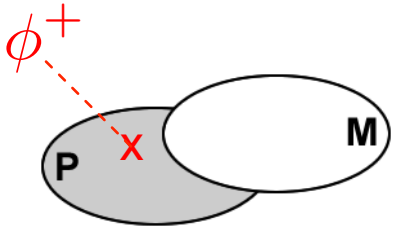
CPTEST4CHOCO : DÉTECTION DE FAUTE

Algorithm 1: one_negated(CPUT, MO)

foreach $C_i \in$ MO **do**
  $x \leftarrow solve(\text{CPUT} \wedge \neg C_i)$
  if x **then return** x
return $\emptyset$



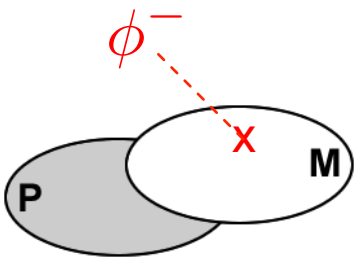


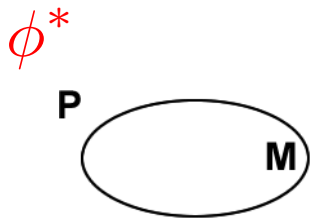


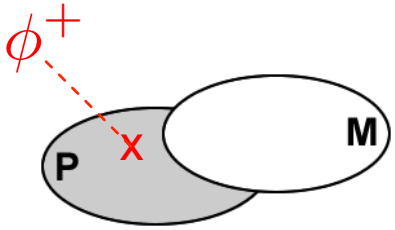
CPTEST4CHOCO : LOCALISATION DE FAUTE

- Contrainte suspecte C_i :

$$\begin{aligned} \phi^+, \phi^* &: sol(\text{MO}) \cap sol(\text{CPUT} \backslash C_i) \neq \emptyset \\ \phi^- &: sol(\text{MO} \wedge \neg C_i) \neq \emptyset \end{aligned}$$







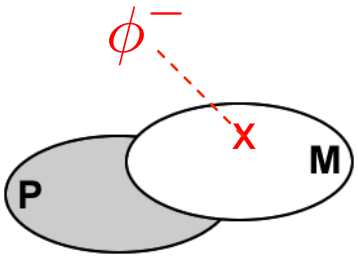
CPTEST4CHOCO : LOCALISATION DE FAUTE

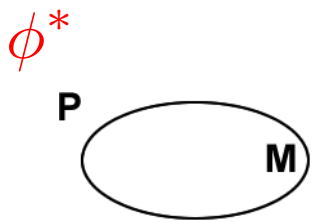
- Contrainte suspecte C_i :

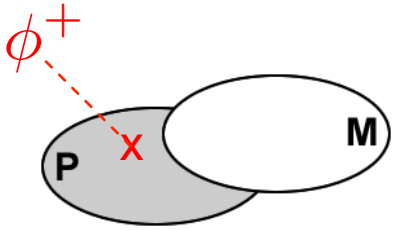
$$\phi^+, \phi^* : sol(\text{MO}) \cap sol(\text{CPUT} \backslash C_i) \neq \emptyset$$
$$\phi^- \quad : sol(\text{MO} \wedge \neg C_i) \neq \emptyset$$

Algorithm 2: locate(CPUT, MO, nc)

```
1  SuspiciousSet ← ∅
2  if (φ+ ∨ φ*) then
3      foreach C_i ∈ CPUT do
4          if sol(MO ∧ CPUT\C_i) ≠ ∅ then
5              SuspiciousSet ← SuspiciousSet∪{C_i}
6  else
7      foreach C_i ∈ CPUT do
8          if sol(MO ∧ ¬C_i) ≠ ∅ then
9              SuspiciousSet ← {C_i}
10             break
11 if CPUT ≡ SuspisiousSet then SuspisiousSet ← ∅
12 return SuspiciousSet
```



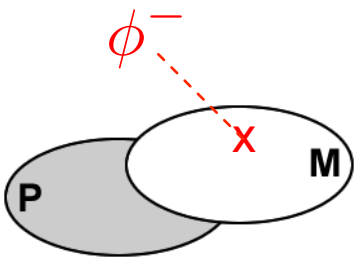


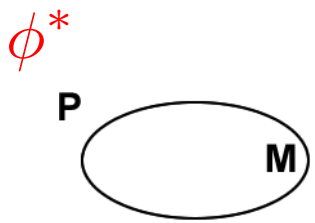


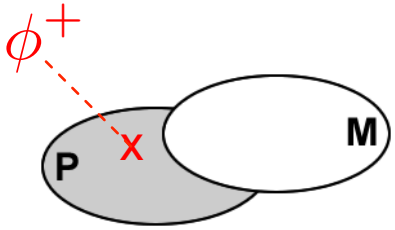
CPTEST4CHOCO : CORRECTION DE FAUTE

- Contrainte correctrice C_i :

$$sol((\text{CPUT} \backslash suspiciousSet) \wedge \neg C_i) \neq \emptyset$$







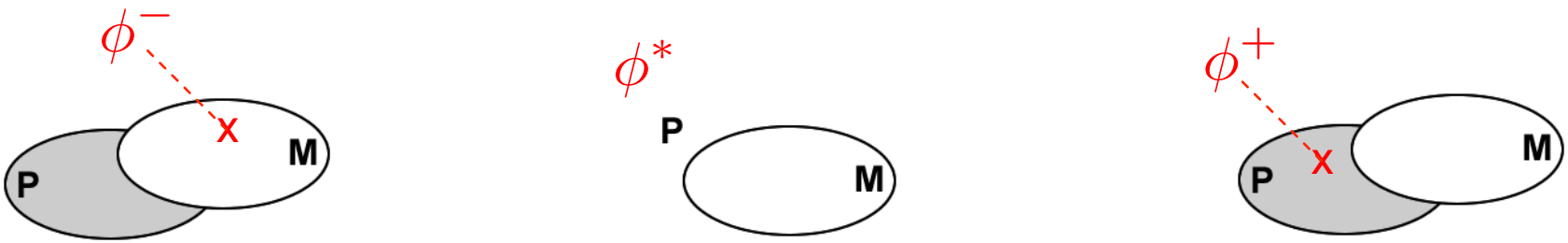
CPTEST4CHOCO : CORRECTION DE FAUTE

- Contrainte correctrice C_i :

$$sol((\text{CPUT} \backslash suspiciousSet) \wedge \neg C_i) \neq \emptyset$$

Algorithm 3: correction(MO, CPUT, $SuspiciousSet$)

```
1 correctionSet ← ∅
2 P ← CPUT \ SuspiciousSet
3 foreach C_i ∈ MO do
4     if sol(P ∧ ¬C_i) ≠ ∅ then
5         correctionSet ← correctionSet ∪ {C_i}
6 return correctionSet
```



CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

- Négation des contraintes globales?

CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

- Négation des contraintes globales?
  - ➔ Reformulation

$$\neg atLeast(n, X, val) \equiv atMost(n-1, X, val)$$

$$\neg atMost(n, X, val) \equiv atLeast(n+1, X, val)$$

CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

- Négation des contraintes globales?
  - ➔ Reformulation (done!)
  - ➔ Réécriture

$$allDiff(x) \xrightarrow{\text{réécriture}} \forall i,j: \; x_i \neq x_j \xrightarrow{\text{négation}} \exists i,j : x_i = x_j$$

CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

- Négation des contraintes globales?
  - ➔ Reformulation (done!)
  - ➔ Réécriture (done!)
  - ➔ Réification

CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

- Négation des contraintes globales?
  - ➔ Reformulation (done!)
  - ➔ Réécriture (done!)
  - ➔ Réification (done!)

CPTEST4CHOCO : NÉGATION DES CONTRAINTES

- Négation d'une contrainte élémentaire est une contrainte élémentaire

$$\neg x < y \equiv x \geq y$$

- Négation des contraintes globales?
  - ➔ Reformulation (done!)
  - ➔ Réécriture (done!)
  - ➔ Réification (done!)
  - ➔ générique (todo!)

CPTEST4CHOCO : RÉSULTATS

	Mutants	Fault injected	Detection		Localization		Correction		
			non-conformity	time	susp. cstr	time	removed cstr	added cstr	time
Golomb rulers (m=8)	Mut1	cc2	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.87	∅	2.48	∅	368 EC	42.13
	Mut2	cc3	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.11	∅	1.69	∅	431 EC	43.53
	Mut3	cc3	ϕ^- : [0 7 15 17 18 31 37 58]	0.08	∅	1.72	∅	466 EC	46.59
	Mut4	cc5	ϕ^+ : [0 4 8 12 16 20 24 28]	0.16	∅	1.46	∅	340 EC	14.25
	Mut5	cc1	ϕ^* : sol(Mut5)=∅	0.35	cc1	315.85	cc1	763 EC	30.49
	Mut6	cc7	ϕ^* : sol(Mut6)= ∅	0.37	cc7	137.07	cc7	763 EC	34.81
	Mut7	cc9	ϕ^* : sol(Mut7)= ∅	35.10	cc9	13.50	cc9	∅	108.45
n-queens (n=8)	Mut1	cc12	ϕ^* : sol(Mut1)=∅	0.34	cc12	0.87	cc12	∅	0.17
	Mut2	cc11	ϕ^* : sol(Mut2)=∅	0.39	cc11	0.99	cc11	∅	0.44
	Mut3	cc12	ϕ^* : sol(Mut3)=∅	0.20	cc12	0.40	cc12	∅	0.36
	Mut4	cc11	ϕ^* : sol(Mut2)=∅	0.01	cc11	0.18s	cc11	∅	0.30
	Mut5	cc6	ϕ^+ : [8 7 6 5 4 3 2 1]	0.52	cc6	0.23	cc6	28 EC	0.67
	Mut6	cc7	ϕ^- [1 5 8 6 3 7 2 4]	0.24	∅	0.31	∅	28 EC	0.44

CPTEST4CHOCO : RÉSULTATS

	Mutants	Fault injected	Detection		Localization		Correction		
			non-conformity	time	susp. cstr	time	removed cstr	added cstr	time
rulers (m=8)	Mut1	cc2	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.87	∅	2.48	∅	368 EC	42.13
	Mut2	cc3	ϕ^+ : [0 [illegible] 7]	0.11	∅	1.69	∅	431 EC	43.53
	Mut3	cc3	ϕ^- : [0 7 15 17 18 31 37 58]	0.08	∅	1.72	∅	466 EC	46.59
	Mut4	cc5	ϕ^+ : [0 4 8 12 16 20 24 28]	0.16	∅	[illegible]6	∅	340 EC	14.25
Golo	Mut5	cc1	ϕ^* :sol(Mut5)=∅	0.35	cc1	315.85	cc1	763 EC	30.49
	Mut6	cc7	ϕ^* :sol(Mut6)= ∅	0.37	cc7	137.07	cc7	763 EC	34.81
	Mut7	cc9	ϕ^* :sol(Mut7)= ∅	35.10	cc9	13.50	cc9	∅	108.45
n-queens (n=8)	Mut1	cc12	ϕ^* : sol(Mut1)=∅	0.34	cc12	0.87	cc12	∅	0.17
	Mut2	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.39	cc11	0.99	cc11	∅	0.44
	Mut3	cc12	ϕ^* :sol(Mut3)=∅	0.20	cc12	0.40	cc12	∅	0.36
	Mut4	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.01	cc11	0.18s	cc11	∅	0.30
	Mut5	cc6	ϕ^+ :[8 7 6 5 4 3 2 1]	0.52	cc6	0.23	cc6	28 EC	0.67
	Mut6	cc7	ϕ^- [1 5 8 6 3 7 2 4]	0.24	∅	0.31	∅	28 EC	0.44

détection

CPTEST4CHOCO : RÉSULTATS

	Mutants	Fault injected	Detection		Localization		Correction		
			non-conformity	time	susp. cstr	time	removed cstr	added cstr	time
Golomb rulers (m=8)	Mut1	cc2	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.87	∅	2.48	∅	368 EC	42.13
	Mut2	cc3	ϕ^+ :[0 1 2 3 4 5 6 7]		∅	1.69		EC	43.53
	Mut3	cc3	ϕ^- : [0 7 15 17 18						
	Mut4	cc5	ϕ^+ : [0 4 8 12 16	∅	1.46	∅	340 EC		14.25
	Mut5	cc1	ϕ^* :sol(Mut5)=∅		cc1	315.85	cc1	763 EC	30.49
	Mut6	cc7	ϕ^* :sol(Mut6)= ∅	0.37	cc7	137.07	cc7	763 EC	34.81
	Mut7	cc9	ϕ^* :sol(Mut7)= ∅	35.10	cc9	13.50	cc9	∅	108.45
n-queens (n=8)	Mut1	cc12	ϕ^* : sol(Mut1)=∅	0.34	cc12	0.87	cc12	∅	0.17
	Mut2	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.39	cc11	0.99	cc11	∅	0.44
	Mut3	cc12	ϕ^* :sol(Mut3)=∅	0.20	cc12	0.40	cc12	∅	0.36
	Mut4	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.01	cc11	0.18s	cc11	∅	0.30
	Mut5	cc6	ϕ^+ :[8 7 6 5 4 3 2 1]	0.52	cc6	0.23	cc6	28 EC	0.67
	Mut6	cc7	ϕ^- [1 5 8 6 3 7 2 4]	0.24	∅	0.31	∅	28 EC	0.44

localisation

correction

CPTEST4CHOCO : RÉSULTATS

	Mutants	Fault injected	Detection		Localization		Correction		
			non-conformity	time	susp. cstr	time	removed cstr	added cstr	time
omb rulers (m=8)	Mut1	cc2	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.87	Ø	2.48	Ø	368 EC	42.13
	Mut2	cc3	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.11	Ø	1.69	Ø	431 EC	43.53
	Mut3	cc3	ϕ^- : [0 7 15 17 18 31 37 58]	0.08	Ø	1.72	Ø	466 EC	46.59
	Mut4	cc5	ϕ^+ : [0 4 9 12 16 20 24 28]	0.16	Ø	1.46	Ø	340 EC	14.25
	Mut5	cc1	ϕ^* :sol(Mut5)=Ø	0.35	cc1	315.85	cc1	763 EC	30.49
	Mut6	cc7	ϕ^* :sol(Mut6)= Ø	0.37		37.07	cc7	763 EC	34.81
	Mut7	cc9	ϕ^* :sol(Mut7)= Ø	35.10	cc9	13.50	cc9	Ø	108.45
n-queens (n=8)	Mut1	cc12	ϕ^* : sol(Mut1)=Ø	0.34	cc12	0.87	cc12	Ø	0.17
	Mut2	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=Ø	0.39	cc11	0.99	cc11	Ø	0.44
	Mut3	cc12	ϕ^* :sol(Mut3)=Ø	0.20	cc12	0.40	cc12	Ø	0.36
	Mut4	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=Ø	0.01	cc11	0.18s	cc11	Ø	0.30
	Mut5	cc6	ϕ^+ :[8 7 6 5 4 3 2 1]	0.52	cc6	0.23	cc6	28 EC	0.67
	Mut6	cc7	ϕ^- [1 5 8 6 3 7 2 4]	0.24	Ø	0.31	Ø	28 EC	0.44

détection

CPTEST4CHOCO : RÉSULTATS

	Mutants	Fault injected	Detection		Localization		Correction		
			non-conformity	time	susp. cstr	time	removed cstr	added cstr	time
Golomb rulers (m=8)	Mut1	cc2	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.87	∅	2.48	∅	368 EC	42.13
	Mut2	cc3	ϕ^+ :[0 1 2 3 4 5 6 7]	0.11	∅	1.69	∅	431 EC	43.53
	Mut3	cc3	ϕ^- : [0 7 15 17 18 31 37 58]	0.08	∅	1.72	∅	466 EC	46.59
	Mut4	cc5	ϕ^+ : [0 4 8 12 16 20 24 28]	0.16	∅	1.46	∅	340 EC	14.25
	Mut5	cc1	ϕ^* :sol(Mut5)=∅	0.[illegible]	cc1	315.85	cc1	[illegible]	30.49
	Mut6	cc7	ϕ^* :sol(Mut6)= ∅	[illegible]	[illegible]	[illegible]	[illegible]	[illegible]	[illegible]
	Mut7	cc9	ϕ^* :sol(Mut7)= ∅	35.10	cc9	13.50	cc9	∅	108.45
n-queens (n=8)	Mut1	cc12	ϕ^* : sol(Mut1)=∅	0.34	cc12	0.87	cc12	∅	0.17
	Mut2	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.39	cc11	0.99	cc11	∅	0.44
	Mut3	cc12	ϕ^* :sol(Mut3)=∅	0.20	cc12	0.40	cc12	∅	0.36
	Mut4	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.01	cc11	0.18s	cc11	∅	0.30
	Mut5	cc6	ϕ^+ :[8 7 6 5 4 3 2 1]	0.52	cc6	0.23	cc6	28 EC	0.67
	Mut6	cc7	ϕ^- [1 5 8 6 3 7 2 4]	0.24	∅	0.31	∅	28 EC	0.44

localisation		correction		
cc7	137.07	cc7	763 EC	34.81

CPTEST4CHOCO : RÉSULTATS

	Mutants	Fault injected	Detection		Localization		Correction		
			non-conformity	time	susp. cstr	time	removed cstr	added cstr	time
Golomb rulers (m=8)	Mut1	cc2	ϕ^+ : [0 1 2 3 4 5 6 7]	0.87	∅	2.48	∅	368 EC	42.13
	Mut2	cc3	ϕ^+ :[0 1 2 3 4 5 6 7]	0.11	∅	1.69	∅	431 EC	43.53
	Mut3	cc3	ϕ^- : [0 7 15 17 18 31 37 58]	0.08	∅	1.72	∅	466 EC	46.59
	Mut4	cc5	ϕ^+ : [0 4 8 12 16 20 24 28]	0.16	∅	1.46	∅	340 EC	14.25
	Mut5	cc1	ϕ^* :sol(Mut5)=∅	0.35	cc1	315.85	cc1	763 EC	30.49
	Mut6	cc7	ϕ^* :sol(Mut6)= ∅	0.37	cc7	137.07	cc7	763 EC	34.81
	Mut7	cc9	ϕ^* :sol(Mut7)= ∅	35.10	cc9	13.50	cc9	∅	108.45
n-queens (n=8)	Mut1	cc12	ϕ^* : sol(Mut1)=∅	0.34	cc12	0.87	cc12	∅	0.17
	Mut2	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.39	cc11	0.99	cc11	∅	0.44
	Mut3	cc12	ϕ^* :sol(Mut3)=∅	0.20	cc12	0.40	cc12	∅	0.36
	Mut4	cc11	ϕ^* :sol(Mut2)=∅	0.01	cc11	0.18s	cc11	∅	0.30
	Mut5	cc6	ϕ^+ :[8 7 6 5 4 3 2 1]	0.52	cc6	0.23	cc6	28 EC	0.67
	Mut6	cc7	ϕ^- [1 5 8 6 3 7 2 4]	0.24	∅	0.31	∅	28 EC	0.44

Conclusions et perspectives

- Nos approches de test et de mise-au-points sont viables et peuvent être généralisées à d'autres langages PPC

Conclusions et perspectives

- Nos approches de test et de mise-au-points sont viables et peuvent être généralisées à d'autres langages PPC

- CPTEST des contraintes globales

Conclusions et perspectives

- Nos approches de test et de mise-au-points sont viables et peuvent être généralisées à d'autres langages PPC
- CPTEST des contraintes globales
- Test et correction : approches par réfutation ➔ Négation générique

Conclusions et perspectives

- Nos approches de test et de mise-au-points sont viables et peuvent être généralisées à d'autres langages PPC
- CPTEST des contraintes globales
- Test et correction : approches par réfutation ➔ Négation générique
- Oracle de test ➔ Acquisition de contraintes

Conclusions et perspectives

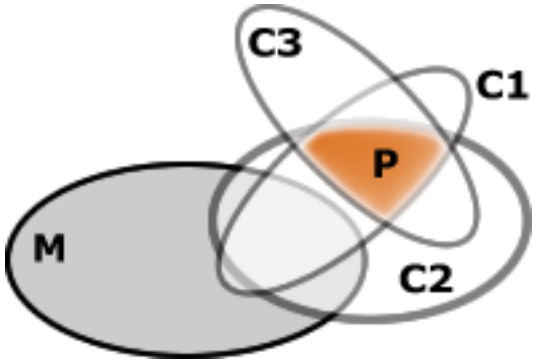
- Nos approches de test et de mise-au-points sont viables et peuvent être généralisées à d'autres langages PPC
- CPTEST des contraintes globales
- Test et correction : approches par réfutation ➔ Négation générique
- Oracle de test ➔ Acquisition de contraintes
- Critères de test (couverture, réveil, filtrage,…)

Conclusions et perspectives

- Nos approches de test et de mise-au-points sont viables et peuvent être généralisées à d'autres langages PPC
- CPTEST des contraintes globales
- Test et correction : approches par réfutation ➔ Négation générique
- Oracle de test ➔ Acquisition de contraintes
- Critères de test (couverture, réveil, filtrage,…)

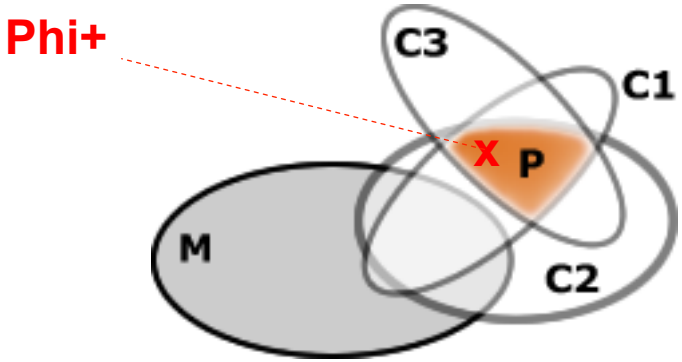
Fault localization (simple fault)

$$P \equiv C_1 \wedge C_2 \wedge C_3$$



Fault localization (simple fault)

$$P \equiv C_1 \wedge C_2 \wedge C_3$$

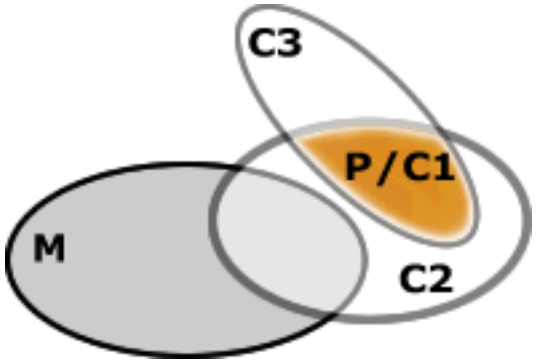


Fault localization (simple fault)

$$P \equiv C_1 \wedge C_2 \wedge C_3$$

Proposition:

C_i is suspicious in P w.r.t. $M \equiv M \wedge \{\overline{C_1, C_2 \ldots, C_{i-1}, C_{i+1} \ldots C_n}^{P \setminus C_i}\}$ is satisfiable.



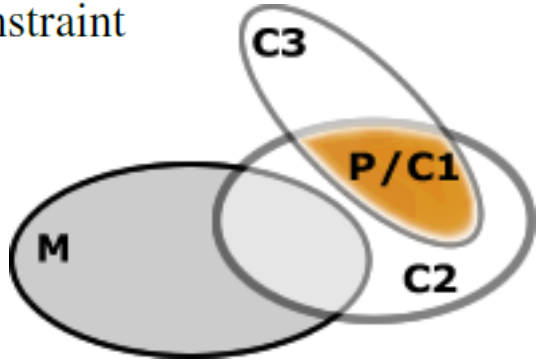
Fault localization (simple fault)

$$P \equiv C_1 \wedge C_2 \wedge C_3$$

Proposition:

C_i is suspicious in P w.r.t. $M \equiv M \wedge \{\overbrace{C_1, C_2 \ldots, C_{i-1}, C_{i+1} \ldots C_n}^{P \setminus C_i}\}$ is satisfiable.

- $sol(M \wedge P/\{C_1\}) = \emptyset$ C_1 is not a suspicious constraint



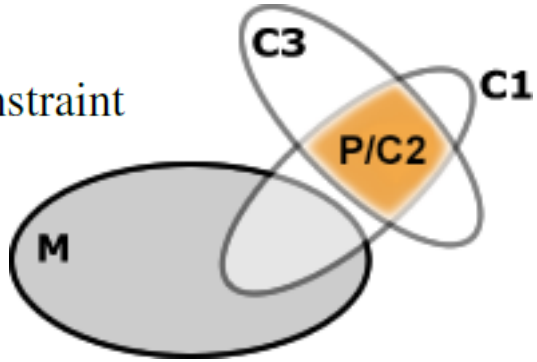
Fault localization (simple fault)

$$P \equiv C_1 \wedge C_2 \wedge C_3$$

Proposition:

C_i is suspicious in P w.r.t. $M \equiv M \wedge \{\overbrace{C_1, C_2 ..., C_{i-1}, C_{i+1} ... C_n}^{P \setminus C_i}\}$ is satisfiable.

- $sol(M \wedge P/\{C_1\}) = \emptyset$
- $sol(M \wedge P/\{C_2\}) = \emptyset$ C_2 is not a suspicious constraint



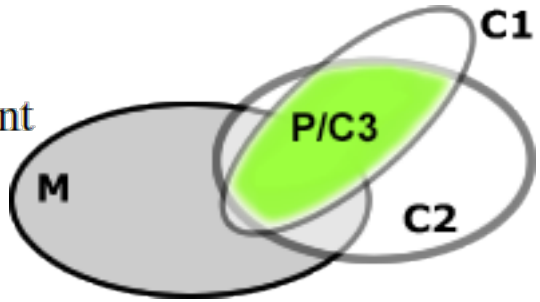
Fault localization (simple fault)

$$P \equiv C_1 \wedge C_2 \wedge C_3$$

Proposition:

C_i is suspicious in P w.r.t. $M \equiv M \wedge \{\overbrace{C_1, C_2 ..., C_{i-1}, C_{i+1} ... C_n}^{P \backslash C_i}\}$ is satisfiable.

- $sol(M \wedge P/\{C_1\}) = \emptyset$
- $sol(M \wedge P/\{C_2\}) = \emptyset$
- $sol(M \wedge P/\{C_3\}) \neq \emptyset$ C_3 is a suspicious constraint



C_3 is the faulty constraint!!