

Offre n°261616

Informations générales

Etablissement : 0342490X – UNIVERSITE DE MONTPELLIER

Numéro dans le SI local :

Corps : MAITRE DE CONFERENCES

Article de référence : 26-I-1°

Section(s) : 61 - Génie informatique, automatique et traitement du signal

Etat du poste : Vacant

Calendrier du poste

Type de campagne : Synchronisée

Date de prise de fonctions du poste : 01/09/2026

Date de publication du poste : 03/03/2026

Ouverture des candidatures : 03/03/2026 10:00, heure de Paris

Clôture des candidatures : 03/04/2026 16:00, heure de Paris

Profil du poste

Description du poste (Français) : Génie industriel, Robotique

Description du poste (Anglais) : Industrial engineering, Robotics

Domaine(s) et sous-domaine(s) de recherche EURAXESS : Engineering - Technology - Industrial engineering
- Industrial technology - Production technology

Enseignement

Composante principale : Polytech Montpellier (Site Béziers)

Adresse : Place Eugène Bataillon

Complément d'adresse : Campus Triolet

Code postal : 34095

Ville : Montpellier

Pays : FRANCE

Recherche

Laboratoire(s) : 199111950H - UMR - 5506 - LIRMM - Laboratoire d'Informatique, de Robotique et de Microélectronique de Montpellier - 0342490X

Coordonnées du service – contact(s) établissement

Nom du service : DRH / Service de gestion des personnels enseignants

Adresse électronique générique : drh-concours-ens@umontpellier.fr

Numéro de téléphone : +33434433283

Contact : Mme NOGRÉ Dessislava

Adresse électronique : dessislava.nogre@umontpellier.fr

Numéro de téléphone : +33434433459

Informations pratiques

Lien : <https://www.umontpellier.fr/universite/travailler-a-lum>

CAMPAGNE D'EMPLOIS ENSEIGNANTS-CHERCHEURS - 2026

ETABLISSEMENT : Université de Montpellier
SITE : Béziers

COMPOSANTE : Polytech Montpellier

IDENTIFICATION DU POSTE :

N° de poste Ministériel (UM EPex): 0000
N° Odyssée : 261616
Corps : MCF
Section CNU : 61
Article de référence : 26-I-1

Profil court pour publication : Génie industriel, Robotique

Job profile : Industrial engineering, Robotics

Domaine(s) et sous-domaine(s) de recherche EURAXESS : Industrial engineering, Industrial technology, Production technology

ENSEIGNEMENT:*Profil d'enseignement :*

La personne recrutée réalisera ses activités d'enseignement au sein de la spécialité Génie industriel (GI) de l'École Polytechnique Universitaire de Montpellier (Polytech Montpellier - <https://www.polytech.umontpellier.fr>). Cette nouvelle formation sous statut apprenti a pour vocation de former en trois ans des ingénieurs en génie industriel polyvalents avec une bonne maîtrise des évolutions contemporaines du secteur industriel, qu'elles soient technologiques, organisationnelles et/ou environnementales. Ainsi, les compétences visées en fin de cursus permettront aux diplômés d'assurer les activités relatives au management de la production, à l'excellence opérationnelle, à la gestion de projets d'industrialisation et au management de la maintenance de l'outil de production.

Plus spécifiquement, la personne recrutée interviendra sur les trois années de formation dans les enseignements relatifs à la conception et au pilotage de systèmes industriels complexes dans toutes les dimensions prévues dans les concepts de l'industrie 4.0 (Robotique, IoT, IA, réalité augmentée, contrôle prédictif, réseaux industriels, etc.). Elle devra démontrer de plus un fort intérêt pour l'intégration des enjeux de transition écologique dans ses différentes activités pédagogiques.

La personne recrutée devra être force de proposition en termes de contenus pédagogiques innovants, numériques ou non, et de transversalité disciplinaire en particulier dans le cadre du

montage et de l'animation d'études de cas et de projets.

Il sera de plus attendu de celle-ci une implication rapide dans le pilotage pédagogique de cette formation et le suivi des apprentis.

La spécialité Génie industriel s'inscrit dans la mise en place d'un continuum en génie industriel entre l'enseignement secondaire et l'enseignement supérieur dans l'agglomération de Béziers, elle sera donc localisée sur le campus de l'IUT de Béziers, composante de l'Université de Montpellier, et s'appuiera sur une forte collaboration pédagogique avec le lycée Jean Moulin et l'IUT de Béziers.

Conformément aux axes stratégiques définis au sein de l'école, la personne recrutée devra prendre en compte l'approche par compétences pour l'évaluation des élèves ingénieurs, les enjeux de transition écologique liés aux matières enseignées et participera à la dynamique de développement d'enseignements transversaux autour de la transition écologique pour un développement soutenable (TEDS). Dans la démarche d'internationalisation des formations de Polytech Montpellier, elle devra être en capacité de dispenser des enseignements en Anglais. Elle pourra intervenir selon les besoins dans d'autres filières de l'école.

Département d'enseignement ou équipe pédagogique : Département Génie industriel

Lieu d'exercice : Polytech Montpellier, Campus IUT Béziers

Nom du Directeur du département : Mme Dominique Chevalier-Lucia et M. Gilles Silly

Email générique département : polytech-responsable-gi@umontpellier.fr

URL département : <http://www.polytech-umontpellier.fr>

RECHERCHE :

Profil recherche :

La personne recrutée réalisera ses recherches dans une des équipes du département robotique du LIRMM qui mènent des activités en robotique industrielle, médicale et sous-marine.

La personne retenue, docteur en robotique et/ou possédant une expérience significative post-thèse en robotique, intégrera une des quatre équipes du département robotique du LIRMM en apportant ses connaissances et compétences dans une ou plusieurs des thématiques suivantes.

- Robotique industrielle : robotique de manipulation, robotique souple, robotique XXL ... ;
- IA appliquée à la robotique.

Des expériences post-thèse, de participation à des projets de recherche (nationaux ou internationaux) et de conduite d'expérimentations en robotique seront également appréciées.

Pôle de recherche : MIPS

Structure de recherche : LIRMM

Intitulé de l'équipe : Département Robotique (<https://www.lirmm.fr/departement-robotique/>)

N° de la structure de recherche : UMR 5506

Mail générique : resp-rob@lirmm.fr

Composition de l'équipe : le département Robotique est composé de 4 chargés de Recherches CNRS, 11 Maîtres de Conférences, 4 Directeurs de Recherches CNRS, 6 Professeurs des Universités. A ces 25 chercheurs et enseignants-chercheurs s'ajoutent 3 ingénieurs d'appui à la recherche, une vingtaine de doctorants, 4 post-doctorants ainsi que 6 ingénieurs contractuels.

L'emploi vient-il en soutien à une activité établie ou à l'émergence d'une nouvelle thématique ?
L'emploi vient en soutien d'une activité établie.

Contexte scientifique local, national et international :

Les activités du département robotique du LIRMM sont multiples, couvrant différents champs applicatifs (industrie, santé, environnement, agriculture, sous-marin) et appliquées à des systèmes robotiques de différente nature (robots manipulateurs, sous-marins, humanoïdes, ...). Ce poste de MCF vise à renforcer ces activités.

Collaborations locales, nationales et internationales :

Le département robotique a de très nombreuses collaborations nationales et internationales, académiques et industrielles.

Utilisation de plateformes : Le LIRMM dispose de nombreuses plateformes robotiques.

Lieu(x) d'exercice :

Nom directeur de la structure de recherche : Marianne HUCHARD

Email générique : directeur@lirmm.fr

URL de la structure de recherche : www.lirmm.fr

Descriptif de la structure de recherche :

Le LIRMM (Laboratoire d'Informatique, de Robotique et de Microélectronique de Montpellier) est une Unité Mixte de Recherche, dépendant conjointement de l'Université Montpellier (UM) et du Centre National de la Recherche Scientifique (CNRS). Il a pour tutelles secondaires l'Université de Montpellier Paul-Valéry (UPVM), l'Université Perpignan Via Domitia (UPVD) et l'Institut national de recherche en sciences et technologies du numérique (INRIA). Il est situé sur le Campus Saint-Priest de l'UM. Ses activités de recherche le positionnent au cœur des sciences et technologies de l'information, de la communication et des systèmes.

Descriptif projet :

La recherche au sein du LIRMM se concentre sur l'informatique, l'ingénierie, la robotique, ainsi que sur la conception et la modélisation de systèmes matériels et logiciels. Un certain nombre de projets de recherche originaux, dont certains sont interdisciplinaires, sont menés en mettant l'accent sur la combinaison de la théorie, des outils méthodologiques, de l'expérimentation et des applications.

DESCRIPTION ACTIVITES COMPLEMENTAIRES :

Moyens du laboratoire mis à disposition de l'équipe : Plateforme de robotique du LIRMM, service d'appui à la recherche

Moyens matériels : La plateforme de robotique est constituée d'une trentaine d'équipements localisés dans 4 halles d'expérimentations (1000 m² au total) et inclut notamment des robots humanoïdes, des mains robotiques et capteurs tactiles, plusieurs robots industriels, des robots parallèles à câbles de grandes dimensions, des robots parallèles rapides et d'usinage, des robots sous-marins, une plateforme robotisée pour la chirurgie mini invasive, des interfaces haptiques, des dispositifs médicaux, des robots mobiles omnidirectionnels, des systèmes de mesure et de capture du mouvement.

Moyens humains : Membres du département robotique et membres des services du LIRMM.

MISE EN SITUATION PROFESSIONNELLE : ☐ OUI ☒ NON

MODALITES DE TRANSMISSION DES CANDIDATURES:

Dépôt des dossiers dématérialisés sur l'application Odyssee : https://www.galaxie.enseignementsup-recherche.gouv.fr/ensup/cand_recrutement_enseignants_chercheurs_Odyssee.htm