

Offre n°261855

Informations générales

Etablissement : 0342490X – UNIVERSITE DE MONTPELLIER

Numéro dans le SI local :

Corps : PROFESSEUR DES UNIVERSITES

Article de référence : 46 1°

Section(s) : 61 - Génie informatique, automatique et traitement du signal

Etat du poste : Vacant

Calendrier du poste

Type de campagne : Synchronisée

Date de prise de fonctions du poste : 01/09/2026

Date de publication du poste : 03/03/2026

Ouverture des candidatures : 03/03/2026 10:00, heure de Paris

Clôture des candidatures : 03/04/2026 16:00, heure de Paris

Profil du poste

Description du poste (Français) : Automatique, Robotique, Vision par ordinateur

Description du poste (Anglais) : Automatic control, Robotics, Computer vision

Domaine(s) et sous-domaine(s) de recherche EURAXESS : Engineering - Control engineering

Enseignement

Composante principale : Faculté des sciences

Adresse : Place Eugène Bataillon

Complément d'adresse : Campus Triolet

Code postal : 34095

Ville : Montpellier

Pays : FRANCE

Recherche

Laboratoire(s) : 199111950H - UMR - 5506 - LIRMM - Laboratoire d'Informatique, de Robotique et de Microélectronique de Montpellier - 0342490X

Coordonnées du service – contact(s) établissement

Nom du service : DRH / Service de gestion des personnels enseignants

Adresse électronique générique : drh-concours-ens@umontpellier.fr

Numéro de téléphone : +33434433283

Contact : Mme NOGRÉ Dessislava

Adresse électronique : dessislava.nogre@umontpellier.fr

Numéro de téléphone : +33434433459

Informations pratiques

Lien : <https://www.umontpellier.fr/universite/travailler-a-lum>

CAMPAGNE D'EMPLOIS ENSEIGNANTS-CHERCHEURS - 2026

ETABLISSEMENT : Université de Montpellier
SITE : Montpellier.

COMPOSANTE : Faculté des sciences

IDENTIFICATION DU POSTE :

N° de poste Ministériel (UM EPex): 0528
N° Odyssée : 261855
Corps : PR
Section CNU : 61
Article de référence : 46.1.

Profil court pour publication :

Automatique, Robotique, Vision par ordinateur

Job profile :

Automatic control, Robotics, Computer vision

Domaine(s) et sous-domaine(s) de recherche EURAXESS : Engineering - Control engineering (Robotics)

ENSEIGNEMENT:*Profil d'enseignement :*

La personne recrutée effectuera son enseignement au sein du département EEA (Électronique, Énergie électrique, Automatique) de la Faculté des Sciences, aussi bien en Licence qu'en Master, dans les domaines de l'automatique, de la robotique et de la vision par ordinateur.

Elle sera un des acteurs majeurs pour l'encadrement, le suivi et l'évaluation des projets et des stages dans les Licences et Masters portés ou soutenus par le département d'enseignement.

Elle participera activement au développement et au suivi des apprentis en alternance.

La personne recrutée sera force de proposition et actrice de l'évolution des enseignements et des formations proposées par le département EEA afin de répondre aux enjeux sociétaux de demain.

Elle devra montrer son aptitude à prendre en charge des responsabilités pédagogiques et administratives au sein du département d'enseignement : responsabilité de parcours (Robotique et iRobot du Master EEA), de mention et de département.

Département d'enseignement ou équipe pédagogique : Département EEA

Lieu d'exercice : Faculté des Sciences, Université de Montpellier

Nom du Directeur département : Arnaud Virazel

Email directeur département : arnaud.virazel@umontpellier.fr

URL département : <https://eea-fds.umontpellier.fr>

RECHERCHE :

Profil recherche :

Les équipes du département robotique du LIRMM mènent des activités de recherche en robotique industrielle, médicale et sous-marine. Le candidat retenu renforcera ces activités en apportant ses connaissances et compétences en robotique dans une ou plusieurs des thématiques suivantes.

- Intelligence artificielle appliquée à l'interaction homme-robot, avec un intérêt marqué pour les approches multimodales (équipe IDH) ;
- Robotique chirurgicale : conception, modélisation, perception et commande de robots flexibles (systèmes discrets, à tensegrité, robots continus, robots gonfables ...) (équipe DEXTER) ;
- Vision par ordinateur, apprentissage, traitement du signal et des images pour la robotique (équipe ICAR).

En outre, des expériences de montage et de coordination de projets nationaux et/ou internationaux, de conduite de campagnes expérimentales, ainsi que des responsabilités collectives locales et/ou nationales seront fortement appréciées.

Pôle de recherche : MIPS

Structure de recherche : LIRMM

Intitulé de l'équipe : Département Robotique (<https://www.lirmm.fr/departement-robotique/>)

N° de la structure de recherche : UMR 5506

Mail générique (resp. département) : resp-rob@lirmm.fr

Composition de l'équipe : le département Robotique est composé de 4 chargés de Recherches CNRS, 11 Maîtres de Conférences, 4 Directeurs de Recherches CNRS, 6 Professeurs des Universités. A ces 25 chercheurs et enseignants-chercheurs s'ajoutent 3 ingénieurs d'appui à la recherche, une vingtaine de doctorants, 4 post-doctorants ainsi que 6 ingénieurs contractuels.

L'emploi vient-il en soutien à une activité établie ou à l'émergence d'une nouvelle thématique ?

L'emploi vient en soutien d'une activité établie.

Contexte scientifique local, national et international :

Les activités du département robotique du LIRMM sont multiples, couvrant différents champs applicatifs (industrie, santé, environnement, agriculture, sous-marin) et appliquées à des systèmes robotiques de différente nature (robots manipulateurs, sous-marins, humanoïdes, ...). Ce poste de PR vise à renforcer ces activités.

Collaborations locales, nationales et internationales :

Le département robotique a de très nombreuses collaborations nationales et internationales, académiques et industrielles.

Utilisation de plateformes :

Le LIRMM dispose de nombreuses plateformes robotiques.

Lieu(x) d'exercice :

Nom directeur de la structure de recherche : Marianne HUCHARD

Email directeur de la structure de recherche : directeur@lirmm.fr

URL de la structure de recherche : www.lirmm.fr

Descriptif de la structure de recherche :

Le LIRMM (Laboratoire d'Informatique, de Robotique et de Microélectronique de Montpellier) est une Unité Mixte de Recherche, dépendant conjointement de l'Université Montpellier (UM) et du Centre National de la Recherche Scientifique (CNRS). Il a pour tutelles secondaires l'Université de Montpellier Paul-Valéry (UPVM), l'Université Perpignan Via Domitia (UPVD) et l'Institut national de recherche en sciences et technologies du numérique (INRIA). Il est situé sur le Campus Saint-Priest de l'UM. Ses activités de recherche le positionnent au cœur des sciences et technologies de l'information, de la communication et des systèmes.

Descriptif projet :

La recherche au sein du LIRMM se concentre sur l'informatique, l'ingénierie, la robotique, ainsi que sur la conception et la modélisation de systèmes matériels et logiciels. Un certain nombre de projets de recherche originaux, dont certains sont interdisciplinaires, sont menés en mettant l'accent sur la combinaison de la théorie, des outils méthodologiques, de l'expérimentation et des applications.

DESCRIPTION ACTIVITES COMPLEMENTAIRES :

Moyens du laboratoire mis à disposition de l'équipe : Plateforme de robotique du LIRMM, service d'appui à la recherche

Moyens matériels : La plateforme de robotique est constituée d'une trentaine d'équipements localisés dans 4 halles d'expérimentations (1000 m2 au total) et inclut notamment des robots humanoïdes, des mains robotiques et capteurs tactiles, plusieurs robots industriels, des robots parallèles à câbles de grandes dimensions, des robots parallèles rapides et d'usinage, des robots sous-marins, une plateforme robotisée pour la chirurgie mini invasive, des interfaces haptiques, des dispositifs médicaux, des robots mobiles omnidirectionnels, des systèmes de mesure et de capture du mouvement.

Moyens humains : Membres du département robotique et membres des services du LIRMM.

MISE EN SITUATION PROFESSIONNELLE : ☐ OUI ☒ NON

MODALITES DE TRANSMISSION DES CANDIDATURES:

Dépôt des dossiers dématérialisés sur l'application Odysée:

https://www.galaxie.enseignementsup-recherche.gouv.fr/ensup/cand_recrutement_enseignants_chercheurs_Odyssee.htm