



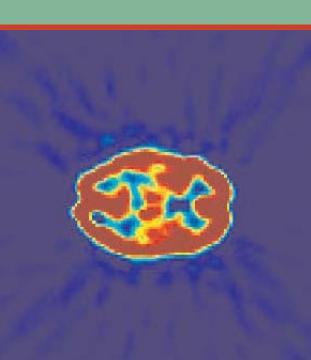
Image et Interaction (ICAR)

Image, signal, vision, vidéo, modélisation 3D, informatique graphique, réalité virtuelle et interaction

Laboratoire
d'Informatique, de
Robotique et de
Microélectronique
de Montpellier

Département
Robotique
Equipe ICAR
Responsable :
William Puech
puech@lirmm.fr
tel : 33 4 67 41 86 85

www.lirmm.fr



L'équipe ICAR développe son activité selon trois axes scientifiques associant image et interaction :

- codage et protection des images et vidéos,
- traitement des images et vision par ordinateur,
- modélisation 3D, réalité virtuelle et augmentée.

Un ensemble de développements théoriques ou applicatifs se retrouvent dans plusieurs de ces trois axes thématiques.

Les domaines applicatifs concernent : médical, héritage culturel (artistique et paléontologie), sécurité, robotique, industrie manufacturière et agroalimentaire.

► COMPOSITION DE L'ÉQUIPE (au 1er novembre 2006)

Permanents

M. Chaumont (MCF CUFR de Nîmes)
F. Comby (MCF UM2)
A. Crosnier (PR UM2)
S. Druon (MCF UM2)
Ch. Fiorio¹ (MCF UM2)

W. Puech (MCF CUFR de Nîmes)
O. Strauss (MCF UM2)
G. Subsol (CR CNRS)
J. Triboulet² (MCF CUFR de Nîmes)

¹ également dans l'équipe ARITH - ² également dans l'équipe DEXTER

Thèses en cours

C. Aguiar
P. Amat
Z. Brahimí
F. Jacquey
N. Gorretta
K. Hayat
D. Henry
K. Loquin
P. Meuel
A. Noce
A. Sobhee
J-L. Toutant

Post-docs

J. M. Rodrigues

► FAITS MARQUANTS

- Effectif de l'équipe doublé en 3 ans
- Aide et soutien à 3 start-up en 2006
- ANR Masse de données : projet EROS 3D (2006-2008)
- ANR Sécurité Informatique : projet TSAR (2006-2008)
- Participation au projet régional INTS (Intelligence Numérique et Technologie Sensible)
- Organisation du colloque CORESA 07 à Montpellier (LIRMM - FT R&D)
- Co-organisation du colloque LFA 07 à Nîmes (LIRMM - EMA)
- Equipe transversale aux départements Robotique et Informatique

► COLLABORATIONS NATIONALES

- CEMAGREF (co-encadrement de thèses)
- ENSAM INRA (co-encadrement de thèse)
- UMR TETIS (Télédétection) (co-encadrement de thèses)
- LE2I (Dijon)
- CHU Montpellier et Nîmes.
- LATIM (Brest)
- C2RMF (Paris)
- INRIA (Rennes et Sophia Antipolis)
- LASMEA (Clermont-Ferrand)
- LIRIS (Lyon)
- CEA-LIST (Paris)
- LIS (Grenoble)
- ETIS (Cergy Pontoise)
- IETR (Rennes)
- CREA (Amiens)
- IRCCyN (Nantes)

► PRODUCTION DE L'ÉQUIPE (au 1er novembre 2006)

- M. Chaumont and W. Puech. A DCT-Based Data-Hiding Method to Embed the Color Information in a JPEG Grey Level Image. In 14th European Signal Processing Conference, EUSIPCO'06, Florence, Italy, september 2006.
- F. Comby, O. Strauss. Using Quasi-Continuous Histograms for Fuzzy Main Motion Estimation in Video Sequence. Journal of Fuzzy Sets and Systems, in press.
- F. Comby, C. Caderas de Kerleau, O. Strauss. Etalonnage de caméras catadioptriques hyperboloides. Revue Traitement du Signal, numéro spécial sur la vision omnidirectionnelle, 2005, vol. 22, n°5, pp. 419-431.
- K. Djemal, W. Puech and B. Rossetto. Automatic Active Contours Propagation in a Sequence of Medical Images. International Journal of Image and Graphics (IJIG), vol.6, n° 2, 2006, april 2006.
- L. Douadi, M.J.Aldon, A. Crosnier. Pair-wise Registration of 3D/Color Data Sets with ICP. IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2006) Beijing, China - October 9,15 2006
- S. Druon, M.-J. Aldon, A. Crosnier. Color Constrained ICP for Registration of Large Unstructured 3D Color Data Sets. IEEE International Conference on Information Acquisition (ICIA'06), pp. 20-23, August 2006, Shandong, China, pp. 249-255.
- C. Fiorio, D. Jamet and J.-L. Toutant. Discrete Circles: an Arithmetical Approach With Non-Constant Thickness. SPIE Electronic Imaging 2006 - Vision Geometry XIV, San Jose, United States, January 2006.
- L. Joussette, A. Crosnier, C. Andriot. ESPIONS : A Novel Algorithm Based on Evolution Strategy for Fast Collision Detection. Eurohaptics 2006, Paris, July
- K. Loquin, O. Strauss. Fuzzy histograms and density estimation. Third International Workshop On Soft Methods In Probability And Statistics, SMPS 2006, University of Bristol, UK, September 5-7 2006.
- G. Lo-varco, W. Puech and M. Dumas. Content Based Watermarking for Securing Color Images. Journal of Imaging Science and Technology (JIST), vol. 49, n° 5, pp. 450-459, september 2005.
- A. Martin, G. Gesquiere, W. Puech and S. Thon. Real Time 3D Visualisation of DEM Combined with a Robust DCT Based Data-Hiding Method. In Electronic Imaging, Visualization and Data Analysis, SPIE, IS&T, vol. 6060, San Jose, CA, USA, Jan. 2006.
- J-N Paoli, O. Strauss, B. Tisseyre, J-M Roger, S. Guillaume. Spatial Data Fusion for Qualitative Estimation of Fuzzy Request Zones: Application on Precision Viticulture. Journal of Fuzzy Sets and Systems, in press.
- W. Puech and G. Coatrieux. Compression des images et des signaux médicaux. Chapitre 10 : Codage hybride cryptage-marquage-compression pour la sécurisation de l'information médicale, Edition Hermès-Lavoisier, Traité IC2, pp.269-298, november 2007.
- O. Strauss, F. Comby. Opérations morphologiques floues à noyaux variables pour images omnidirectionnelles à point de vue unique. Revue Traitement du Signal, numéro spécial sur la vision omnidirectionnelle, 2005, vol. 22, n°5, pp. 453-468.
- O. Strauss, F. Comby. Template Tracking using Generalized Modus Tollens, IEEE International Conference on Fuzzy Systems, Reno, Nevada, USA, May 22-25 2005.
- O. Strauss, F. Comby. Fuzzy Morphology for Omnidirectional Images. IEEE ICIP'05: International Conference on Image Processing , 2005, pp. II.141-II.144.
- J.L. Toutant, W. Puech and C. Fiorio. Minimizing Data-Hiding Noise in Color JPEG Images by Adapting the Quantization. European Conference on Colour in Graphics, Imaging, and Vision (CGIV'06), Leeds, United Kingdom, June 2006
-
- ## ► COOPÉRATIONS INTERNATIONALES
-
- Georgia Institute of Technology, Atlanta, USA
 - Université de York, UK (A. Bors : Prof. invité Nov. 2006)
 - John Moore University, Liverpool, UK
 - Université de Ceara, Brésil
-
- ## ► CONTRATS / TRANSFERT ET VALORISATION
-
- Collaboration Entreprise SIGILLUM, Montpellier (2005). Protection d'images.
 - Collaboration Entreprise STRATEGIES, Paris (2005-2008). Reconstruction et sécurisation objet 3D (thèse CIFRE).
 - Expertise Entreprise MEETING ONE, Montpellier (2005). Projet de visioconférence.
 - Conseil start-up DRIIM, Aix-en-Provence (2006). Logiciel d'aide au diagnostic pour les gastro-entérologues.
 - Contact Entreprise INNOTIS (Montpellier) (2006). Plateforme de téléphonie mise en place par IBM.
 - Collaboration Entreprise SIGMA MEDITERRANEE , Carcassonne (2006). Protection de séquences d'images de vidéos numériques à distance (thèse CIFRE).
 - Collaboration start-up Imagerie médicale, Montpellier (2006), Imagerie médicale : calcul de volume.
 - Expertise Entreprise SCRIPT GAMES STUDIO, Montpellier (2006). Projet de simulateur militaire.
 - Expertise Organisme HAS (Haute Autorité de Santé) Paris, (2006). Sécurisation de transfert d'images mammographiques (Cancer du sein).
 - Collaboration start-up MARA SYSTEMS, Nîmes (2006). Réalité virtuelle.
 - Collaboration Entreprise BERTOLI, Tavel (2006). Numérisation et reconstruction.
 - Contact start-up E-Cabine, Lunel (2006). Mannequin virtuel/Modélisation physique.
 - Collaboration Entreprise 3DFEEL, Aix-en-provence (2006). Tableaux interactifs.